



AGH

**AKADEMIA GÓRNICZO-HUTNICZA
IM. STANISŁAWA STASZICA W KRAKOWIE**

Wytrzymałość Elementów Maszyn

Wykład Nr 2

Rozciąganie/ściskanie mimośrodowe. Zginanie ukośne

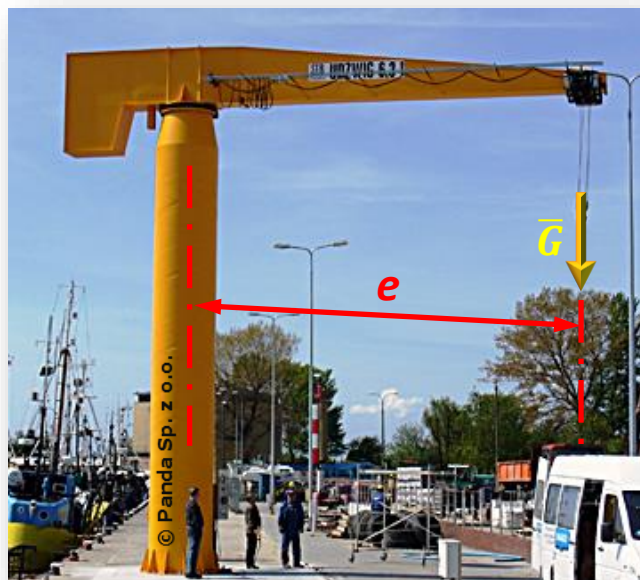
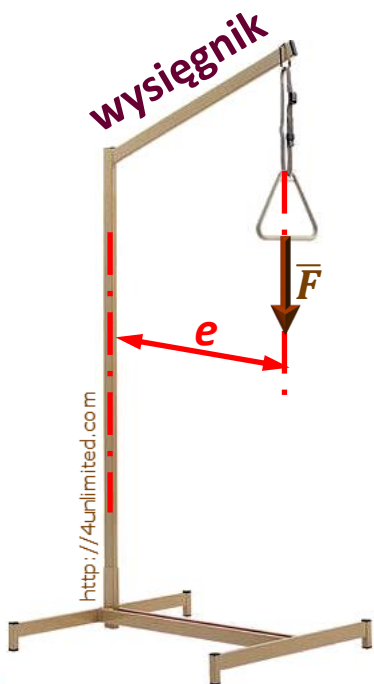
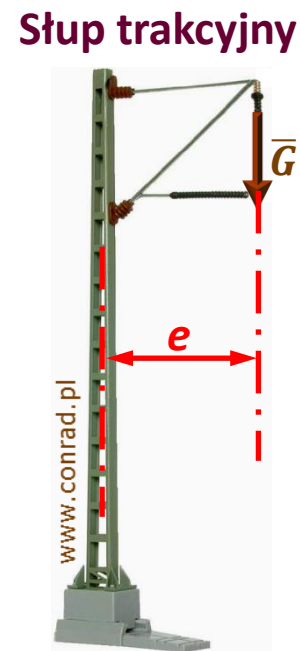
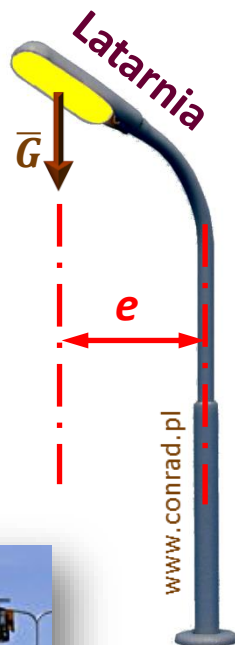
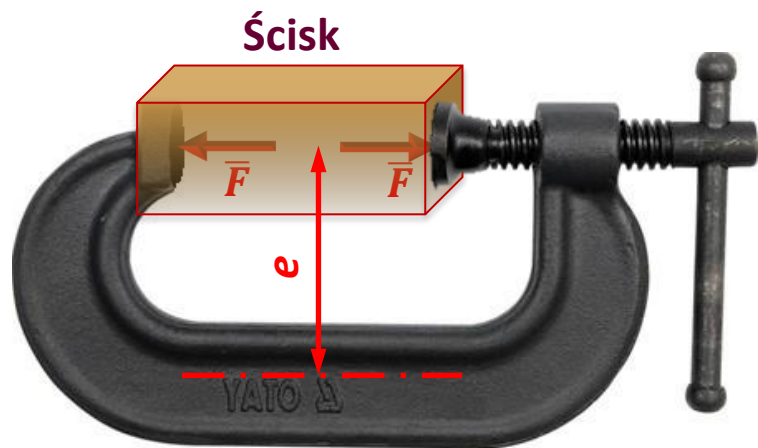
studium przypadków; zginanie proste z rozciąganiem/ściskaniem; zginanie skośne; zginanie skośne z rozciąganiem/ściskaniem – funkcje naprężeń, warunki bezpieczeństwa, równanie osi obojętnej, wpływ orientacji przekroju na wartość naprężeń maksymalnych, przykłady obliczeniowe.

**Wydział Inżynierii Mechanicznej i Robotyki
Katedra Projektowania i Eksploatacji Maszyn**

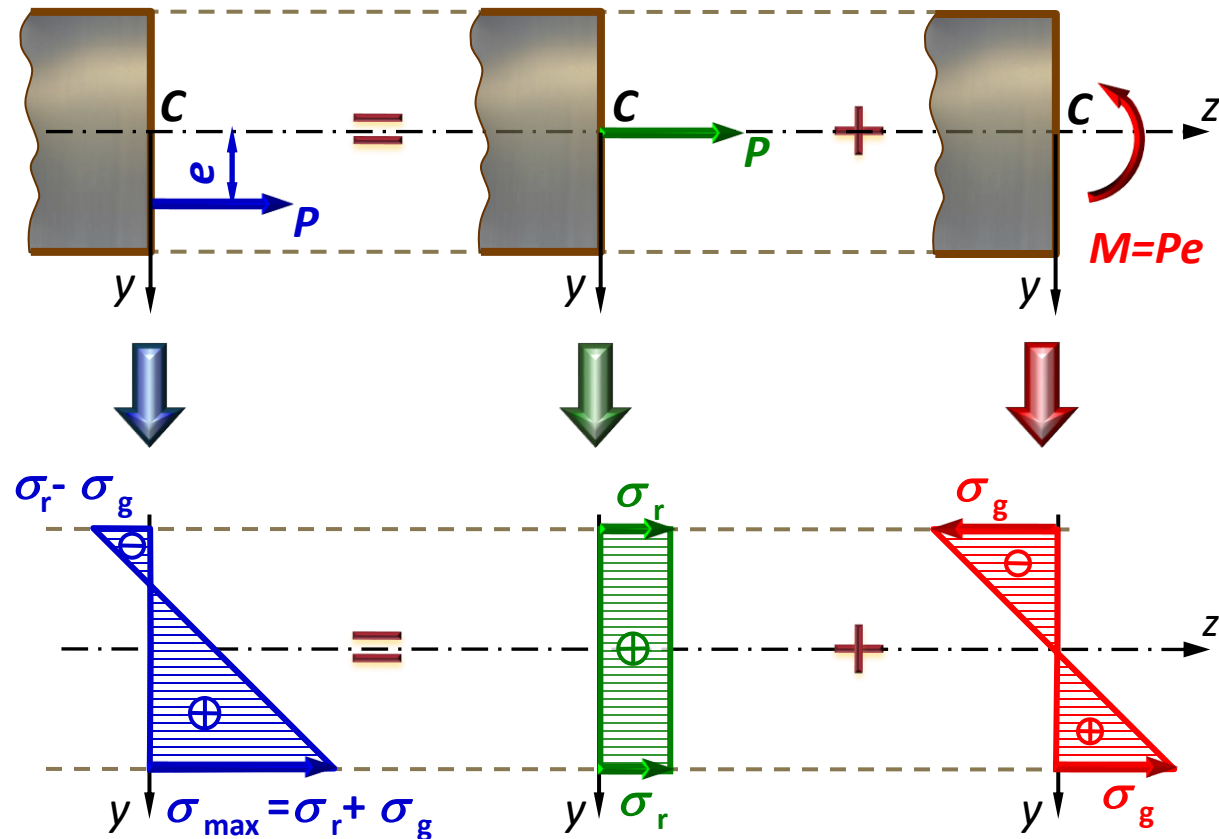
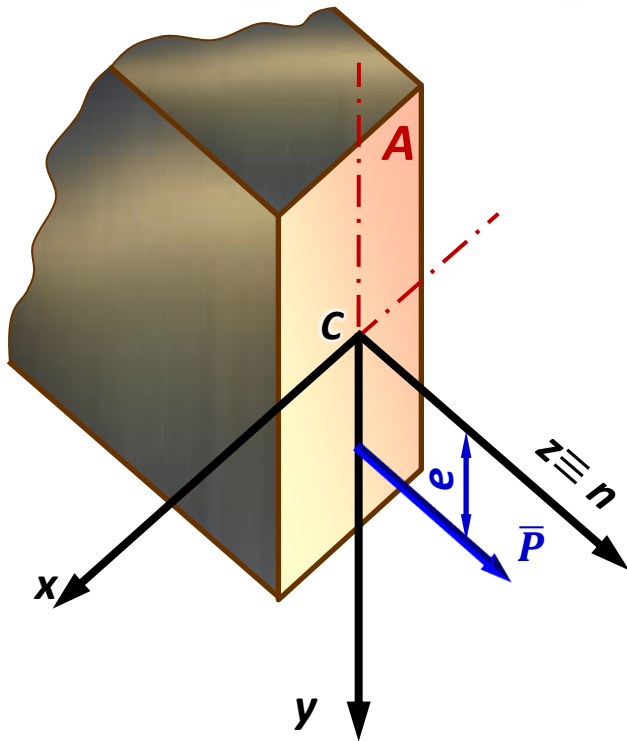
dr hab. inż. Tomasz Machniewicz, prof. AGH

machniew@agh.edu.pl

2.1. Rozciąganie/ściskanie mimośrodowe – przykładowe problemy inżynierskie



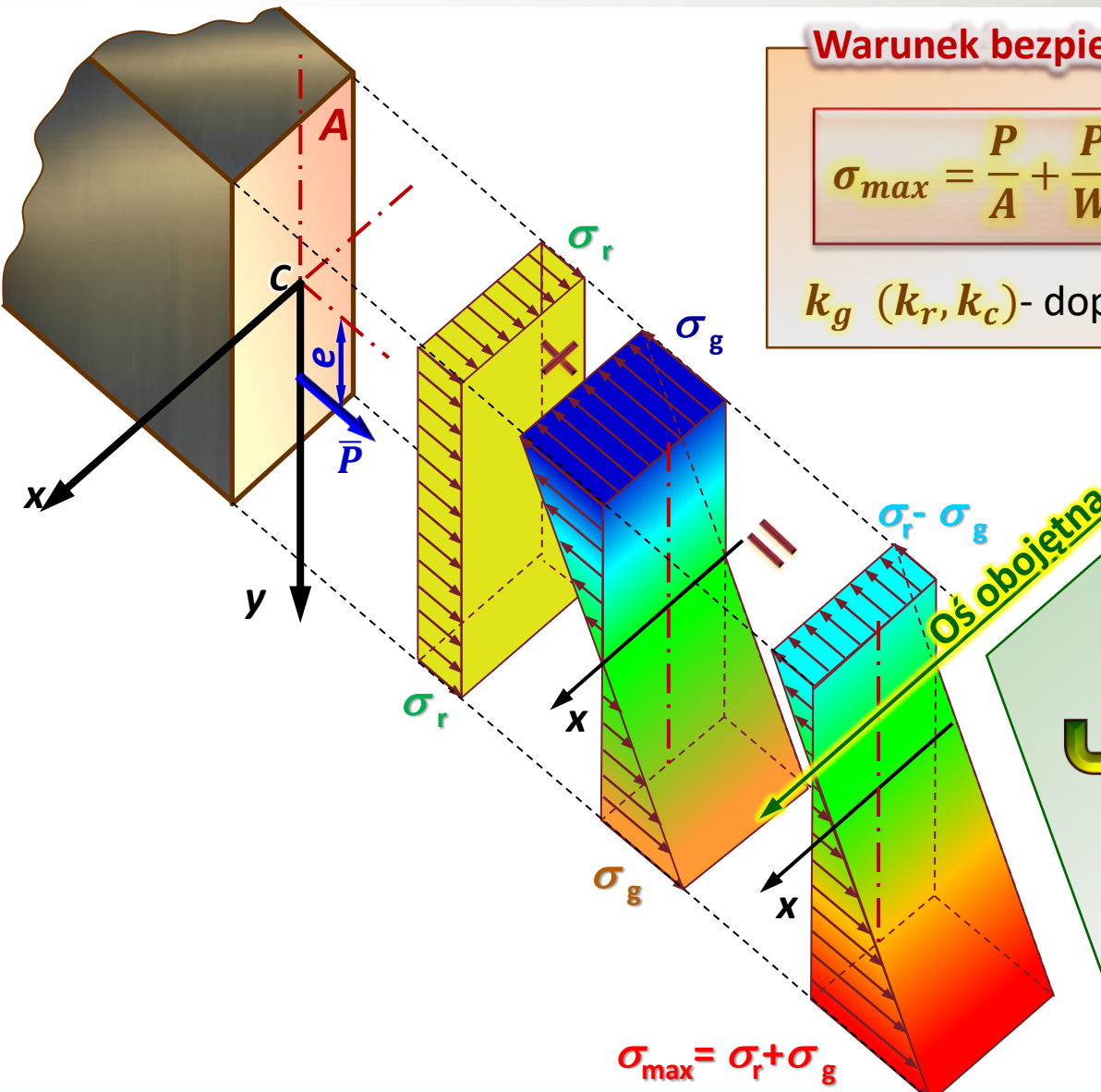
2.2. Naprężenia wypadkowe przy rozciąganiu/ściskaniu mimośrodowym



- P** - siła osiowa
- A** - pole przekroju
- e** - mimośród (... , **mm**, cm, ..)
- W_g** - wskaźnik wytrzymałości przekroju na zginanie

$$\sigma_{\max} = \frac{P}{A} + \frac{Pe}{W_g}$$

2.3. Rozciąganie/ściskanie mimośrodowe - warunek bezpieczeństwa i równanie osi obojętnej



Warunek bezpieczeństwa:

$$\sigma_{max} = \frac{P}{A} + \frac{Pe}{W_g} \leq k_g \quad (k_r, k_c)$$

$k_g \ (k_r, k_c)$ - dopuszczalne naprężenia normalne

Równanie osi obojętnej:

$$\sigma_{(y)} = \frac{P}{A} + \frac{Pe}{J_x} y = 0$$

$$y = -\frac{P}{A} \cdot \frac{J_x}{Pe} = -\frac{J_x}{A} \cdot \frac{1}{e}$$

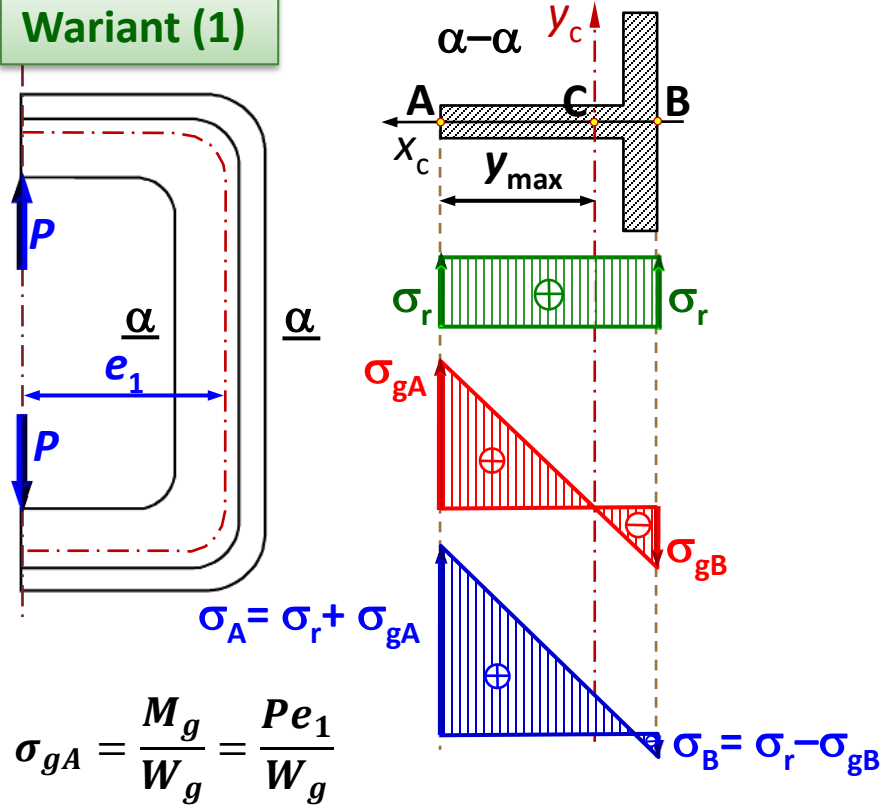
$$y = -\frac{i_x^2}{e}$$

i_x - promień bezwładności

$$\sigma_{max} = \sigma_r + \sigma_g$$

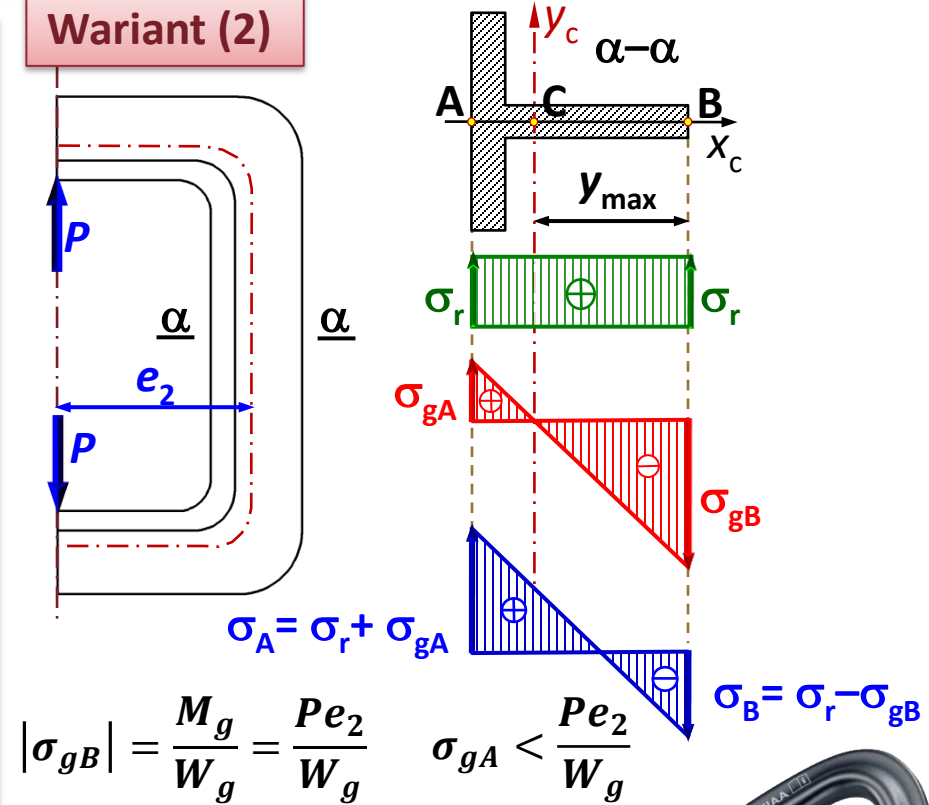
2.4. Rozciąganie/ściskanie mimośrodowe - wpływ orientacji przekroju na wartość naprężeń maksymalnych

Wariant (1)



$$\sigma_{max(1)} = \sigma_A = \frac{|M_g|}{|W_g|} + \frac{|P|}{A}$$

Wariant (2)



$$\sigma_{max(2)} < \frac{|M_g|}{|W_g|} + \frac{|P|}{A}$$



Wariant (2) korzystniejszy

(tym bardziej, jeżeli: $e_1 > e_2 \Rightarrow M_{g(1)} > M_{g(2)} \Rightarrow \sigma_{gA(1)} > |\sigma_{gB(2)}|$)

Przykład 2.1:

Wyznaczyć średnicę pręta z którego wykonany ma być hak jak na rysunku, o udźwigu $P=3$ kN, jeżeli naprężenia dopuszczalne $k_g = 120$ MPa.

Dane:

$P=3$ kN, $k_g=120$ MPa, $e=55$ mm

Szukane:

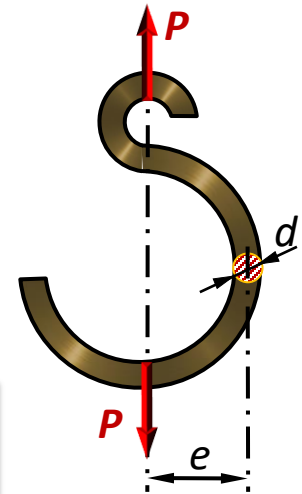
$d=?$

Warunek bezpieczeństwa na rozciąganie mimośrodowe:

$$A = \frac{\pi d^2}{4} \quad W_g = \frac{J_x}{y_{max}} = \frac{\pi d^4}{64} \cdot \frac{2}{d} = \frac{\pi d^3}{32} \quad \Rightarrow$$

$$\sigma_{max} = \frac{P}{A} + \frac{Pe}{W_g} \leq k_g$$

$$\sigma_{max} = \frac{4P}{\pi d^2} + \frac{32Pe}{\pi d^3} \leq k_g$$



Wstępny dobór średnicy z uwzględnieniem samego zginania:

$$\sigma_g = \frac{32Pe}{\pi d^3} \leq k_g \quad \Rightarrow \quad d \geq \sqrt[3]{\frac{32Pe}{\pi k_g}} = \sqrt[3]{\frac{32 \cdot 3000 \cdot 55}{\pi \cdot 120}} = 24.1 \text{ mm}$$

Wstępnie przyjęta średnica: **$d=25$ mm**

Sprawdzenia warunku bezpieczeństwa z uwzględnieniem rozciągania:

$$\sigma_{max} = \frac{4P}{\pi d^2} + \frac{32Pe}{\pi d^3} = \frac{4 \cdot 3000}{\pi \cdot 25^2} + \frac{32 \cdot 3000 \cdot 55}{\pi \cdot 25^3} = 113.73 < k_g = 120 \text{ MPa}$$

Warunek bezpieczeństwa spełniony \Rightarrow średnica **$d=25$ mm** jest wystarczająca.

Przykład 2.2:

Jaki ciężar można powiesić na stojaku jak na rysunku.

Dane:

$k_g=120 \text{ MPa}$, $e=500 \text{ mm}$, $D=20 \text{ mm}$, $d=16 \text{ mm}$

Szukane:

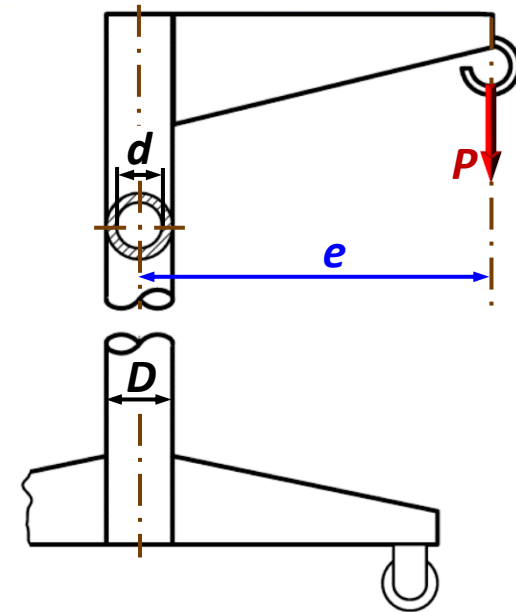
$P=?$

$$\left. \begin{aligned} J_x &= \frac{\pi(D^4 - d^4)}{64} \\ W_g &= \frac{J_x}{y_{max}} = \frac{2 \cdot J_x}{D} \end{aligned} \right\} \Rightarrow W_g = \frac{\pi(D^4 - d^4)}{32D}$$

$$A = \frac{\pi(D^2 - d^2)}{4}$$

$$\left. \begin{aligned} \sigma_{max} &= \frac{P}{A} + \frac{Pe}{W_g} \leq k_g \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$\sigma_{max} = \frac{4P}{\pi(D^2 - d^2)} + \frac{32PDe}{\pi(D^4 - d^4)} \leq k_g$$

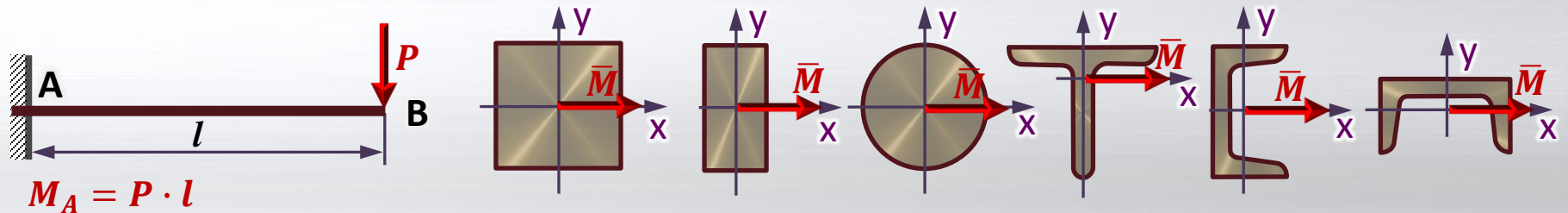


$$P \leq \frac{k_g}{\frac{4}{\pi(D^2 - d^2)} + \frac{32De}{\pi(D^4 - d^4)}} = \frac{120}{\frac{4}{\pi(20^2 - 16^2)} + \frac{32 \cdot 20 \cdot 500}{\pi(20^4 - 16^4)}}$$

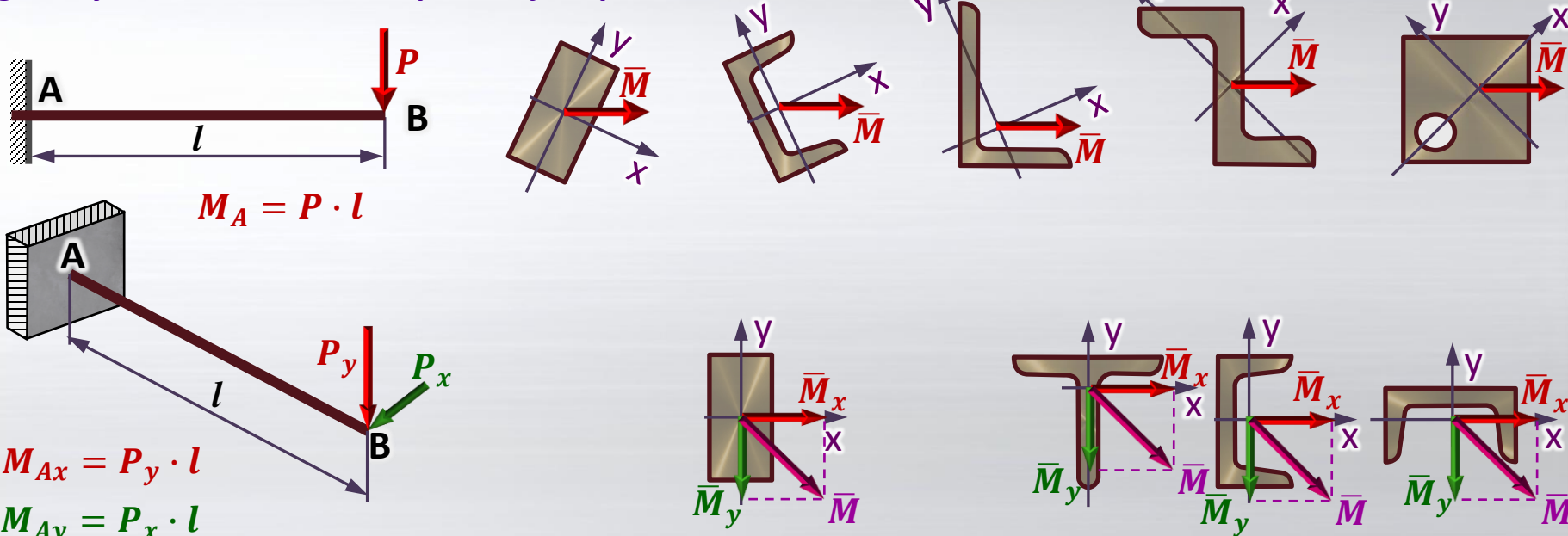
$$P \leq 92 \text{ N}$$

2.6. Zginanie ukośne – studium przypadków

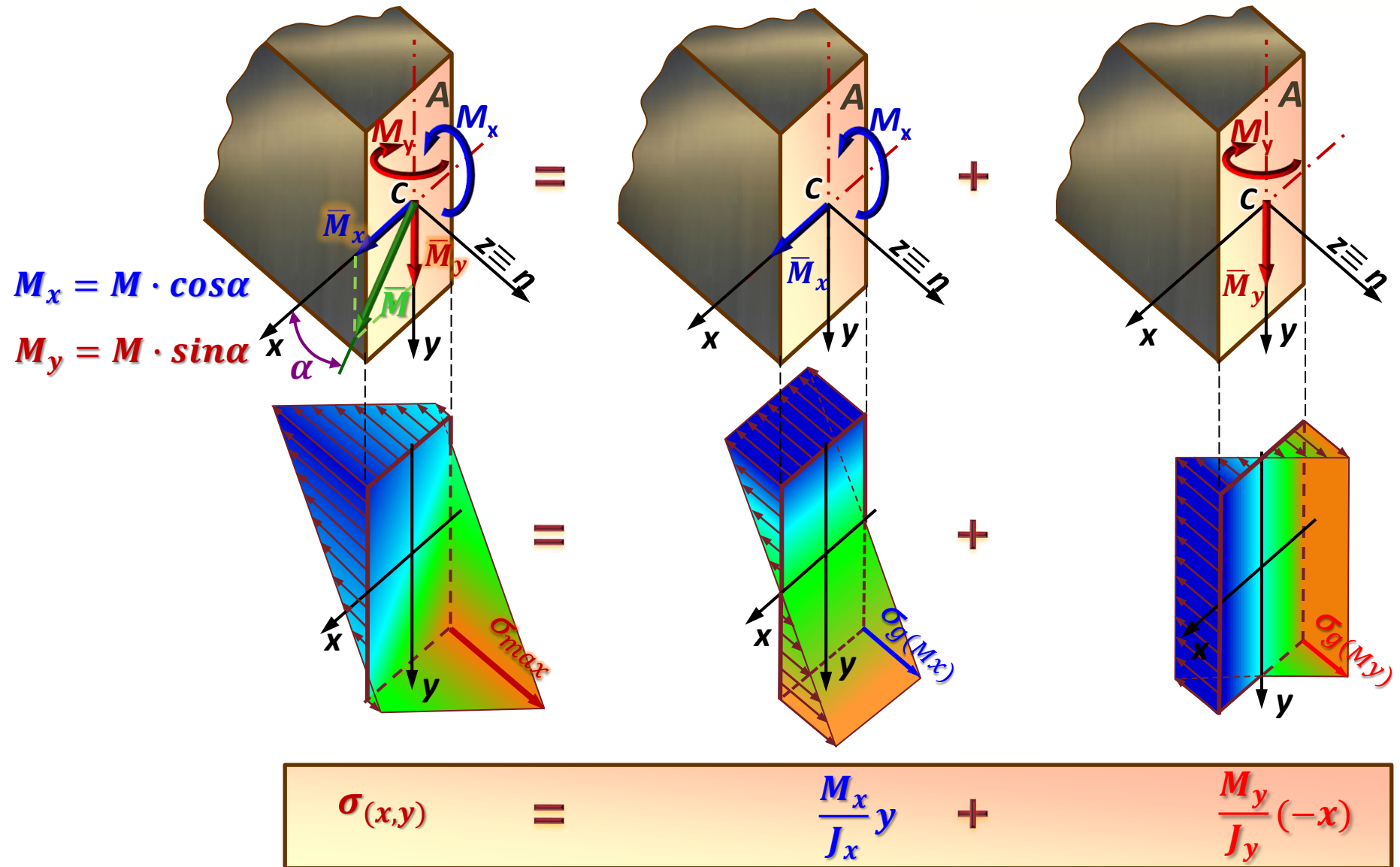
Zginanie proste – kierunek wypadkowego wektora momentu zginającego pokrywa się z jedną z głównych osi bezwładności przekroju, np.:



Zginanie skośne – kierunek wypadkowego wektora momentu zginającego **nie** pokrywa się z **żadną** z głównych osi bezwładności przekroju, np.:



2.7. Zginanie ukośne – naprężenia wypadkowe



2.8. Zginanie ukośne – równanie osi obojętnej

$$\sigma_{(x,y)} = \frac{M_x}{J_x} y - \frac{M_y}{J_y} x$$

$$M_x = M \cdot \cos \alpha$$

$$M_y = M \cdot \sin \alpha$$

$$\sigma_{(x,y)} = \frac{M \cdot \cos \alpha}{J_x} y - \frac{M \cdot \sin \alpha}{J_y} x$$

Uwaga: Znaki przy obu członach powyższego równania zależą od przyjętych zwrotów osi układu współrzędnych.

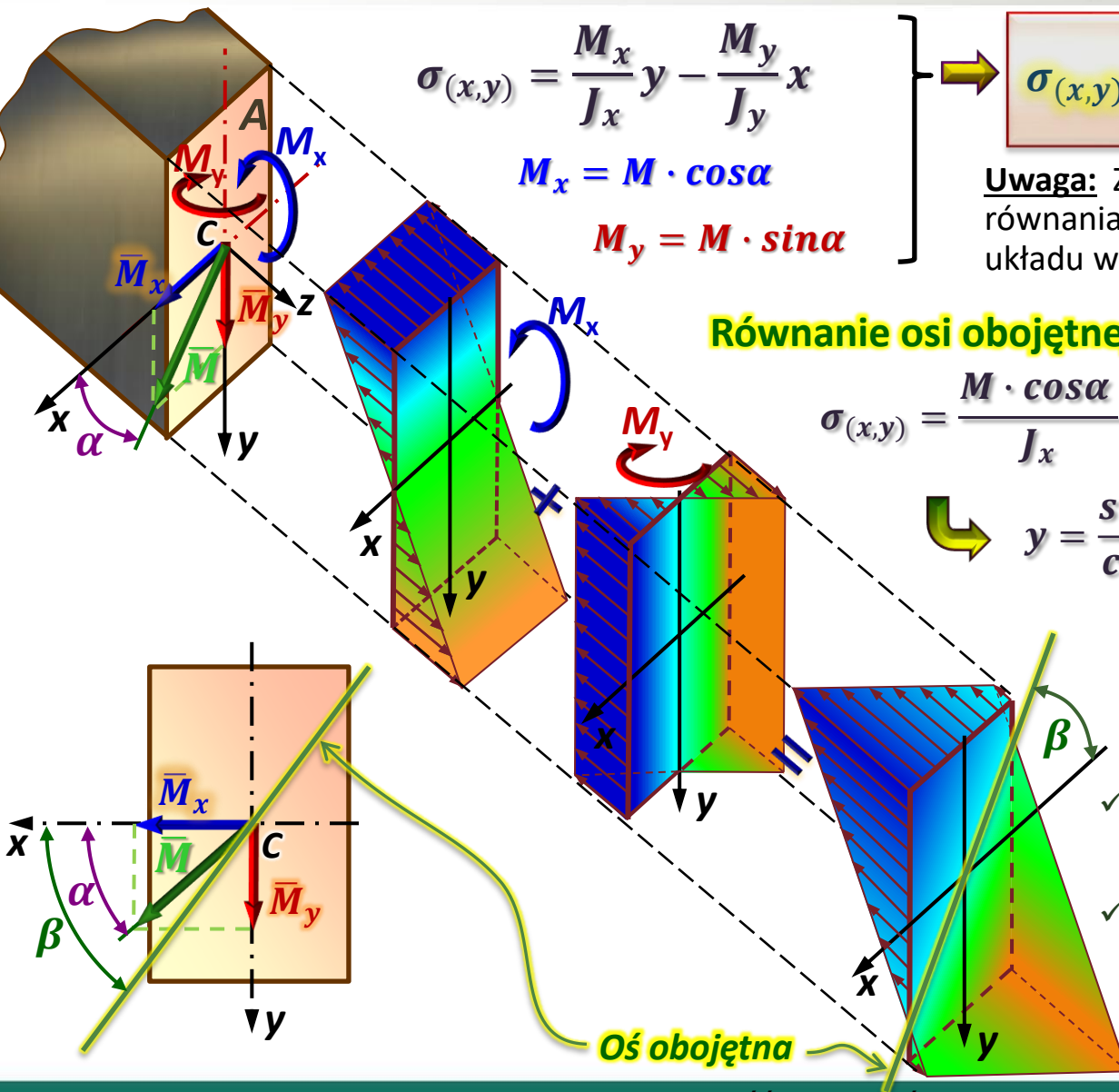
Równanie osi obojętnej:

$$\sigma_{(x,y)} = \frac{M \cdot \cos \alpha}{J_x} y - \frac{M \cdot \sin \alpha}{J_y} x = 0$$

$$y = \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha} \frac{J_x}{J_y} x \Rightarrow y = \frac{J_x}{J_y} \tan \alpha \cdot x$$

$$\tan \beta = \frac{y}{x} = \frac{J_x}{J_y} \tan \alpha$$

- ✓ Oś obojętka przy zginaniu ukośnym przechodzi przez środek ciężkości figury.
- ✓ Jeżeli $J_x = J_y$, oś obojętka pokrywa się z kierunkiem momentu gnącego ($\alpha = \beta$), tzn. nie występuje zginanie ukośne (dotyczy to wszystkich przekrojów o więcej niż dwóch osiach symetrii).



Oś obojętka

2.9. Zginanie ukośne – warunek bezpieczeństwa

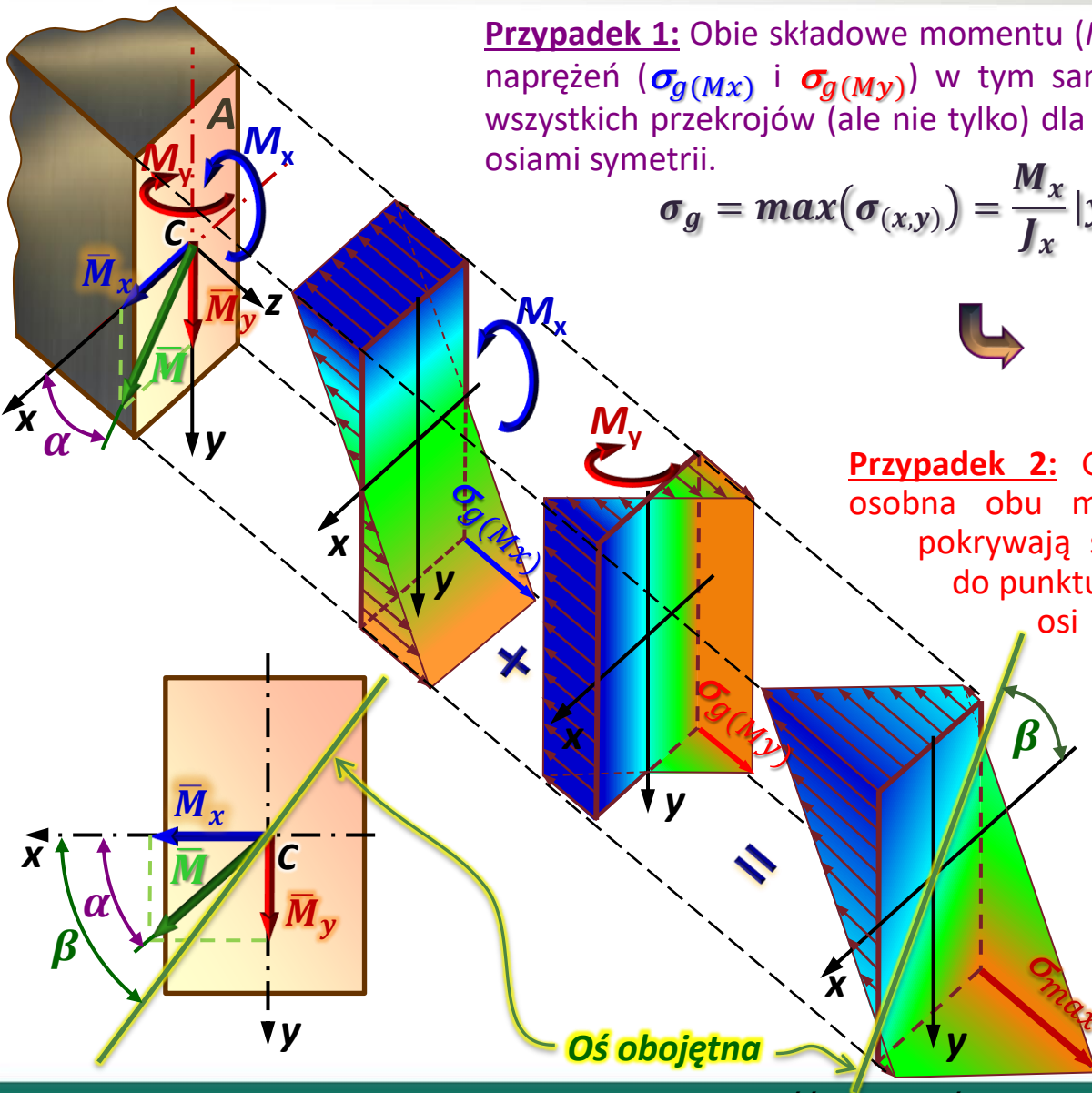
Przypadek 1: Obie składowe momentu (M_x i M_y) powodują powstanie największych naprężeń ($\sigma_{g(Mx)}$ i $\sigma_{g(My)}$) w tym samym punkcie. Dotyczy to w szczególności wszystkich przekrojów (ale nie tylko) dla których osie główne (x i y) pokrywają się z osiami symetrii.

$$\sigma_g = \max(\sigma_{(x,y)}) = \frac{M_x}{J_x} |y_{max}| + \frac{M_y}{J_y} |x_{max}|$$

$$\sigma_g = \frac{M_x}{W_x} + \frac{M_y}{W_y} \leq k_g \quad (k_r, k_c)$$

Przypadek 2: Gdy punkty krytyczne odpowiadające z osobna obu momentom składowym (M_x i M_y) nie pokrywają się, warunek bezpieczeństwa odnosi się do punktu przekroju najbardziej oddalonego od osi obojętnej, w którym występują największe wartości naprężeń wypadkowych:

$$\begin{aligned} \sigma_{gmax} &= \max |\sigma_{(x,y)}| = \\ &= \max \left| \frac{M_x}{J_x} y - \frac{M_y}{J_y} x \right| \leq k_g \quad (k_r, k_c) \end{aligned}$$



Oś obojętna

Przykład 2.3:

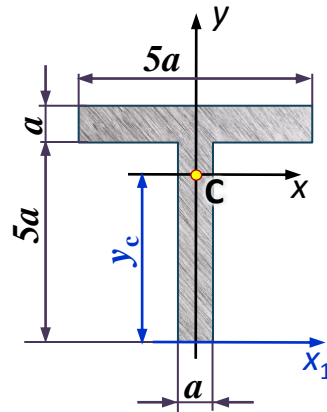
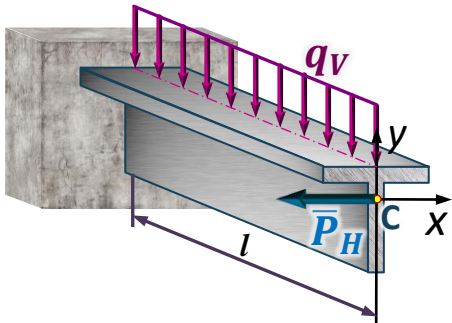
Dobrać wymiary przekroju poprzecznego belki jak na rysunku.

Dane:

$q_v = 3 \text{ kN/m}$, $P_H = 2 \text{ kN}$, $l = 1 \text{ m}$, $k_g = 120 \text{ MPa}$,

Szukane:

$a = ?$



1. Momenty gnące w przekroju niebezpiecznym (przekroju utwierdzenia)

$$M_{gx} = q_v \frac{l^2}{2} = 3 \frac{1^2}{2} = 1.5 \text{ kNm}$$

$$M_{gy} = P_H l = 2 \cdot 1 = 2 \text{ kNm}$$

2. Główne centralne momenty bezwładności:

$$y_c = \frac{S_{x1}}{A} = \frac{5a \cdot a \cdot 2.5a + 5a \cdot a \cdot 5.5a}{5a^2 + 5a^2} = 4a$$

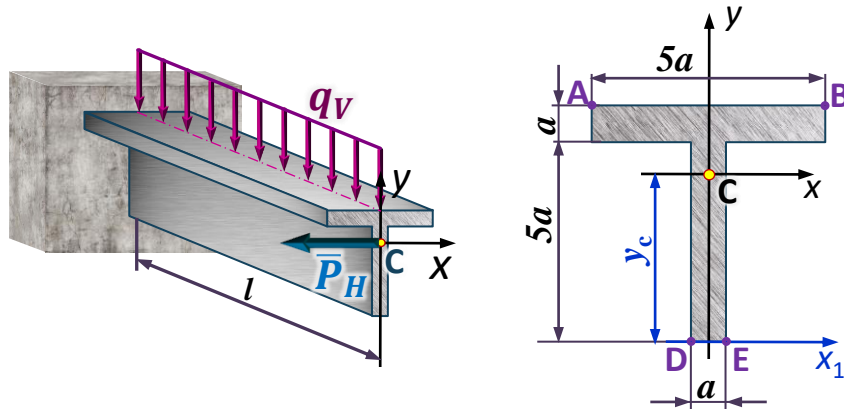
$$J_x = \frac{5a \cdot a^3}{12} + 5a \cdot a \cdot (1.5a)^2 + \frac{a \cdot (5a)^3}{12} + 5a \cdot a \cdot (1.5a)^2 = 33.33(3)a^4$$

$$J_y = \frac{a \cdot (5a)^3}{12} + \frac{5a \cdot a^3}{12} = 10.83(3)a^4$$

2.10. Zginanie skośne - przykłady obliczeniowe

Przykład 2.3: Dane: $q_v = 3 \text{ kN/m}$, $P_H = 2 \text{ kN}$, $l = 1 \text{ m}$, $k_g = 120 \text{ MPa}$,

Szukane: $a = ?$



$$M_{gx} = 1.5 \text{ kNm} \quad M_{gy} = 2 \text{ kNm}$$

$$y_c = 4a \quad J_x = 33.33(3)a^4 \quad J_y = 10.83(3)a^4$$

3. Zależność na naprężenia w przekroju utwierdzenia:

$$\sigma(x,y) = \frac{M_{gx}}{J_x} y + \frac{M_{gy}}{J_y} x$$

4. Warunek bezpieczeństwa – dobór wymiaru przekroju belki*:

Największe co do wartości naprężenia mogą wystąpić w punktach B lub D, w zależności od kształtu przekroju i proporcji M_{gx} / M_{gy} . W punktach B i D dodają się z tym samym znakiem największe rozciągające (punkt B), bądź ściskające (punkt C) naprężenia wywołane przez obydwie składowe momenty zginającego.

Dla punktu B:
$$\sigma_B = \frac{M_{gx}}{J_x} y_B + \frac{M_{gy}}{J_y} x_B \leq k_g \Rightarrow \frac{M_{gx}}{33.33(3)a^4} 2a + \frac{M_{gy}}{10.83(3)a^4} 2.5a \leq k_g$$

$$\Rightarrow a \geq \sqrt[3]{\frac{0.06M_{gx} + 0.23077M_{gy}}{k_g}} \Rightarrow a \geq \sqrt[3]{\frac{0.06 \cdot 1.5 \cdot 10^6 + 0.23077 \cdot 2 \cdot 10^6}{120}}$$

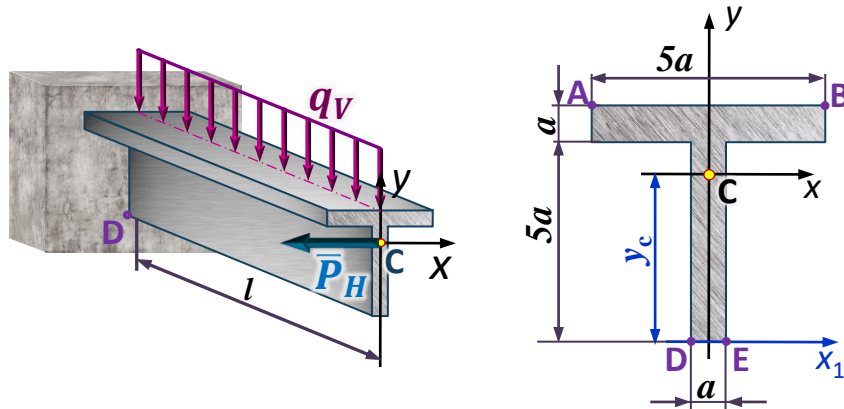
***UWAGA:** W przypadku tego przekroju (teownik) nie istnieje punkt w którym naprężenia byłyby równe: $\sigma_g = \frac{M_x}{W_x} + \frac{M_y}{W_y}$. Punkt o współrzędnych $|x_{max}|, |y_{max}|$ nie należy do przekroju.

$$a \geq 16.626 \text{ mm}$$

2.10. Zginanie skośne - przykłady obliczeniowe

Przykład 2.3: Dane: $q_v = 3 \text{ kN/m}$, $P_H = 2 \text{ kN}$, $l = 1 \text{ m}$, $k_g = 120 \text{ MPa}$,

Szukane: $a = ?$



$$M_{gx} = 1.5 \text{ kNm} \quad M_{gy} = 2 \text{ kNm}$$

$$y_c = 4a \quad J_x = 33.33(3)a^4 \quad J_y = 10.83(3)a^4$$

Dla punktu B: $a \geq 16.626 \text{ mm}$

4. Warunek bezpieczeństwa – dobór wymiaru przekroju belki:

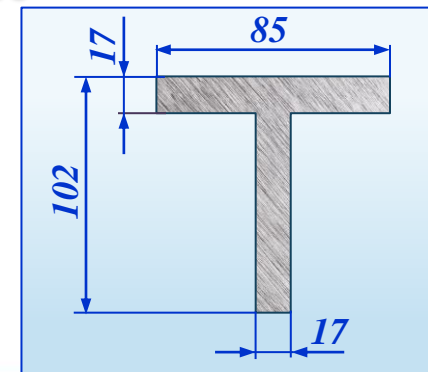
Dla punktu D: $|\sigma_D| = \frac{M_{gx}}{J_x} |y_D| + \frac{M_{gy}}{J_y} |x_D| \leq k_g \Rightarrow \frac{M_{gx}}{33.33(3)a^4} 4a + \frac{M_{gy}}{10.83(3)a^4} 0.5a \leq k_g$

$$\Rightarrow a \geq \sqrt[3]{\frac{0.12 M_{gx} + 0.046154 M_{gy}}{k_g}} \Rightarrow a \geq \sqrt[3]{\frac{0.12 \cdot 1.5 \cdot 10^6 + 0.046154 \cdot 2 \cdot 10^6}{120}}$$

$$\Rightarrow a \geq 14.141 \text{ mm}$$

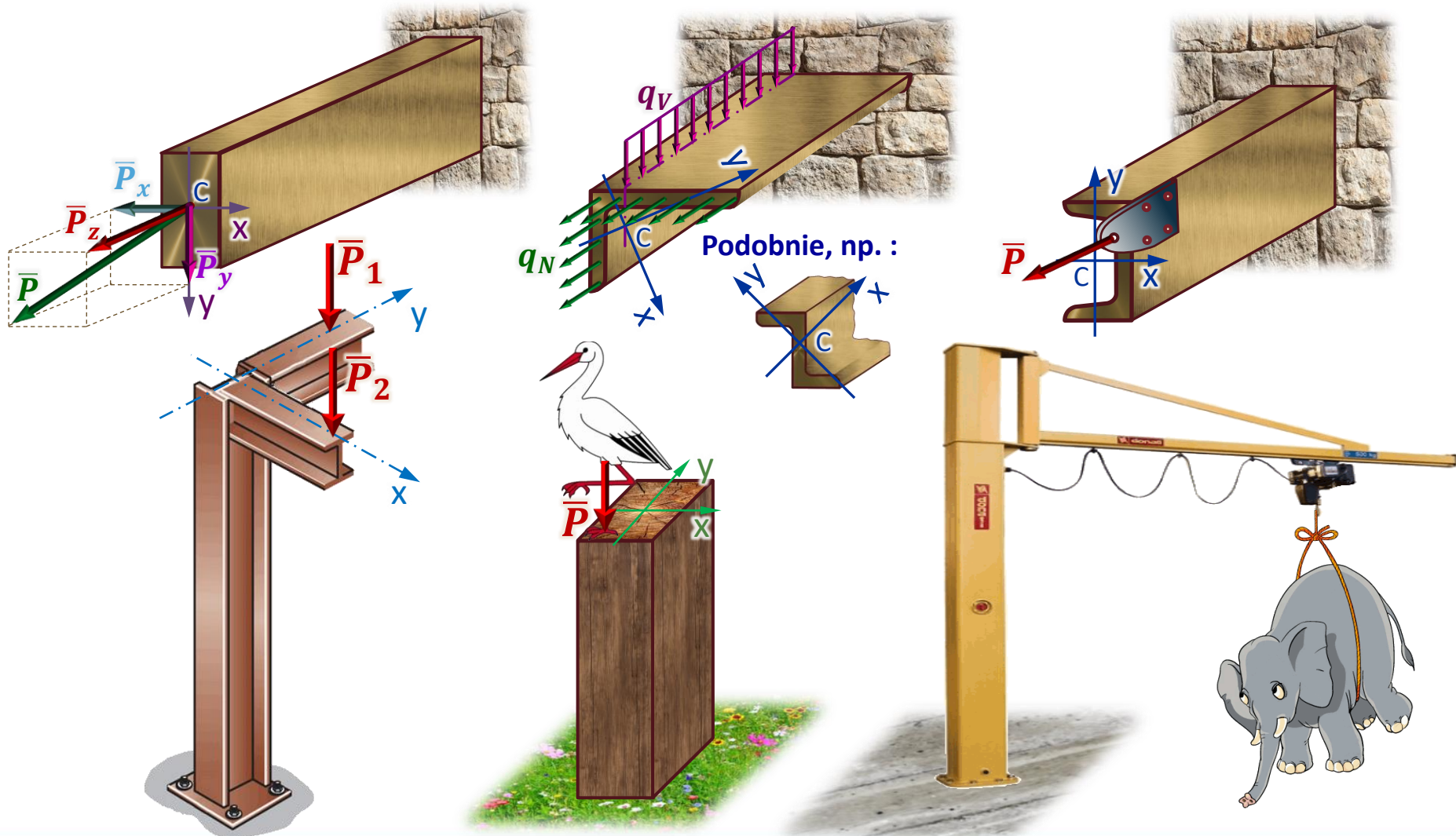
Uwzględniając obliczenia dla punktów B i D można przyjąć: $a = 17 \text{ mm}$

Ostateczne wymiary rozważanego przekroju:

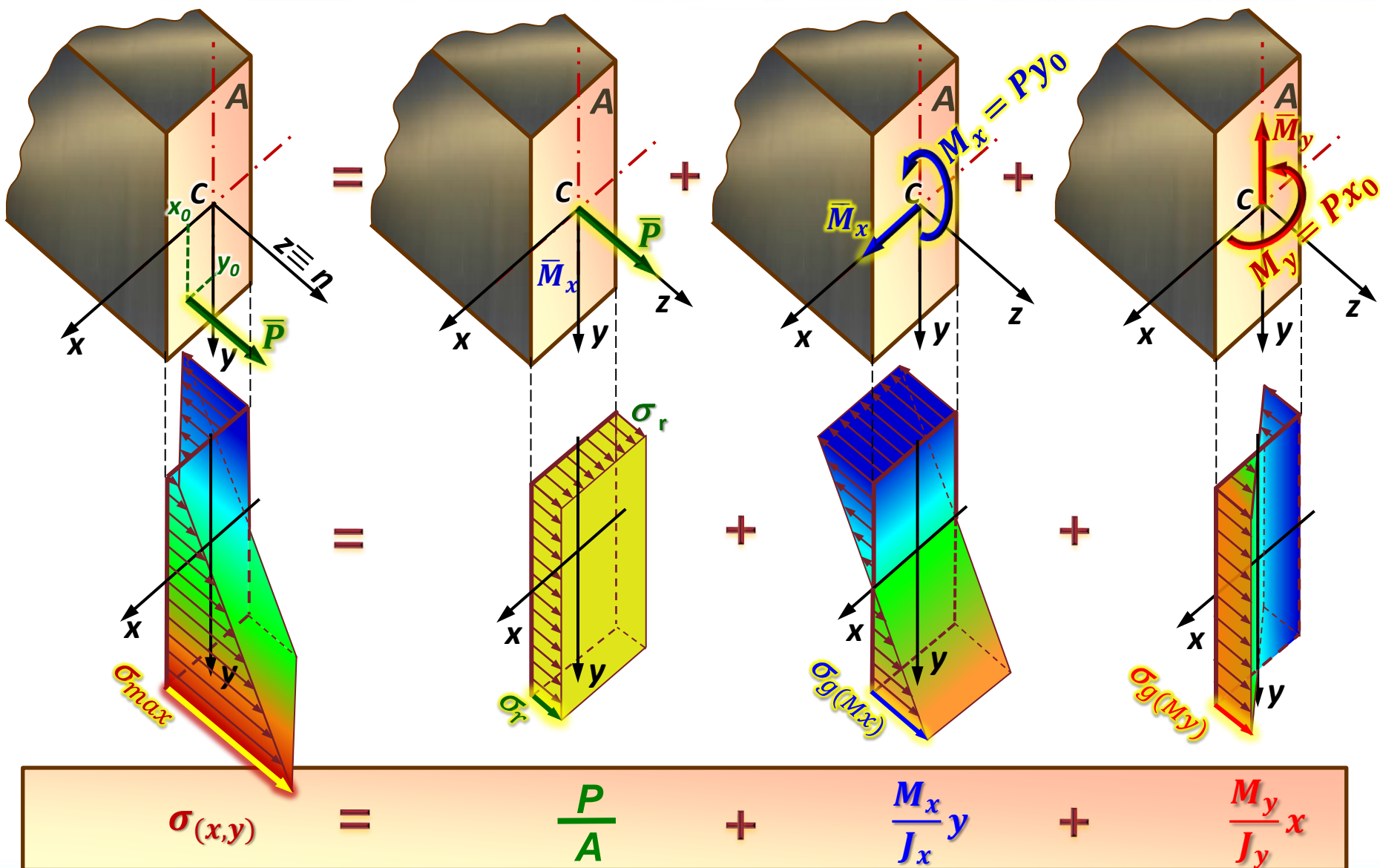


2.11. Zginanie ukośne z rozciąganiem/ściskaniem – studium przypadków

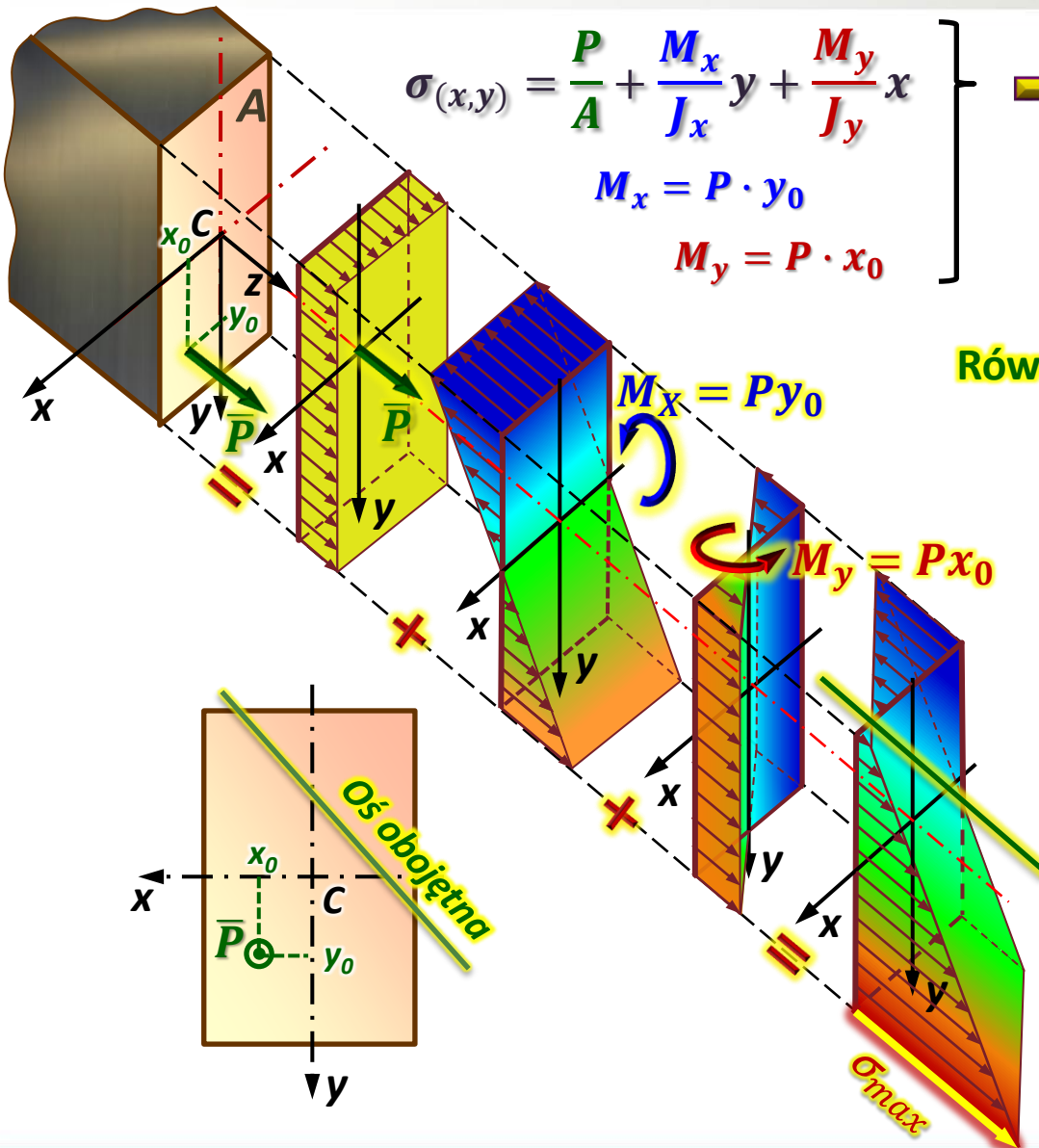
Zginanie skośne z rozciąganiem/ściskaniem – kierunek wypadkowego wektora momentu zginającego nie pokrywa się z żadną z głównych osi bezwładności przekroju, a równocześnie działa siła osiowa, np.:



2.12. Zginanie ukośne z rozciąganiem/ściskaniem – naprężenia wypadkowe



2.13. Zginanie ukośne z rozciąganiem/ściskaniem – równanie osi obojętnej



$$\sigma_{(x,y)} = \frac{P}{A} + \frac{M_x}{J_x} y + \frac{M_y}{J_y} x$$

$$M_x = P \cdot y_0$$

$$M_y = P \cdot x_0$$

$$\sigma_{(x,y)} = \frac{P}{A} + \frac{P y_0}{J_x} y + \frac{P x_0}{J_y} x$$

Uwaga: Znaki przy obu członach powyższego równania zależą od przyjętych zwrotów osi układu współrzędnych.

Równanie osi obojętnej:

$$\sigma_{(x,y)} = \frac{P}{A} + \frac{P y_0}{J_x} y + \frac{P x_0}{J_y} x = 0 \quad / \cdot \left(\frac{A}{P} \right)$$

Uwzględniając: $\frac{J_x}{A} = i_x^2$ $\frac{J_y}{A} = i_y^2$

$$\frac{y_0}{i_x^2} y + \frac{x_0}{i_y^2} x + 1 = 0$$

Oś obojętna przy zginaniu ukośnym z rozciąganiem/ściskaniem:

- nie przechodzi przez środek ciężkości figury,
- nie jest równoległa do żadnej z głównych osi bezwładności.

2.14. Zginanie ukośne z rozciąganiem/ściskaniem – warunek bezpieczeństwa

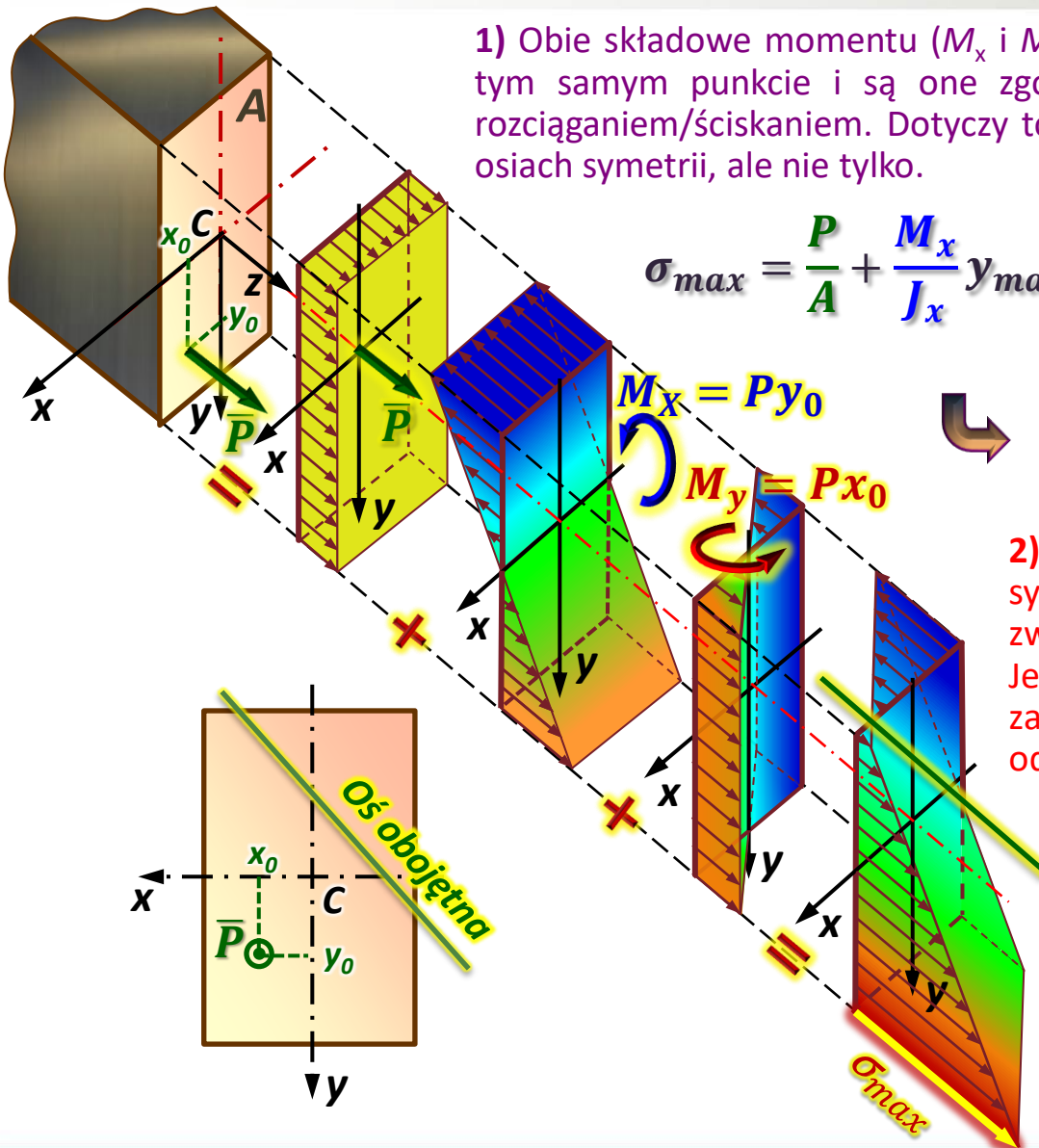
1) Obie składowe momentu (M_x i M_y) powodują powstanie największych naprężeń w tym samym punkcie i są one zgodne co do znaku z naprężeniami wywołanymi rozciąganiem/ściskaniem. Dotyczy to w szczególności wszystkich przekrojów o dwóch osiach symetrii, ale nie tylko.

$$\sigma_{max} = \frac{P}{A} + \frac{M_x}{J_x} y_{max} + \frac{M_y}{J_y} x_{max}$$

$$\sigma_{max} = \frac{P}{A} + \frac{M_x}{W_x} + \frac{M_y}{W_y} \leq k_g \quad (k_r, k_c)$$

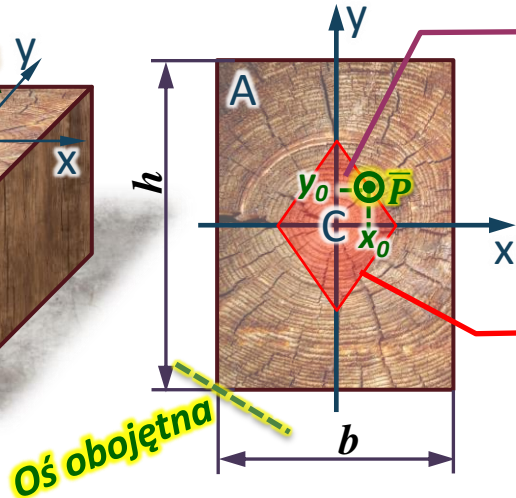
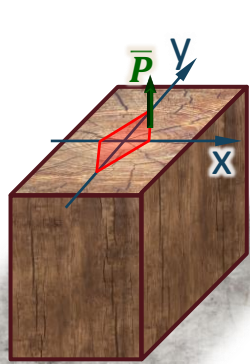
2) Dla przekrojów nieposiadających dwóch osi symetrii powyższy warunek, w zależności od zwrotów obciążeń, może być zachowawczy. Jeśli kierunek obciążenia jest niezmienny, można zastosować warunek dotyczący punktu najbardziej oddalonego od osi obojętnej:

$$\sigma_{max} = \max |\sigma_{(x,y)}| = \max \left| \frac{P}{A} + \frac{M_x}{J_x} y + \frac{M_y}{J_y} x \right| \leq k_g \quad (k_r, k_c)$$



2.14. Rdzeń przekroju

Rdzeniem przekroju – nazywamy obszar przekroju, w punktach którego przyłożona siła normalna daje w całym przekroju naprężenia jednego znaku (rozciąganie lub ściskanie).



Przyłożona wewnątrz tego obszaru siła normalna (rozciągająca lub ścisająca), spowoduje powstanie w całym przekroju naprężeń tego samego znaku.

Siła normalna przyłożona na konturze rdzenia przekroju wywołuje naprężenia równe zero w jednym (najbardziej oddalonym) punkcie lub wzdłuż jednej linii na krawędzi przekroju (po przeciwnej stronie środka ciężkości).

Rdzeń przekroju obejmuje jego środek ciężkości, a jego kontur tworzy zbiór punktów (x_0, y_0) mających tą cechę, że przyłożona w nich dowolna dodatnia siła normalna spełniała będzie warunek:

$$\min(\sigma_{(x,y)}) = \min\left(\frac{P}{A} + \frac{Py_0}{J_x}y + \frac{Px_0}{J_y}x\right) = 0; \text{ dla } (x, y) \in A$$

a uwzględniając: $\frac{J_x}{A} = i_x^2$ $\frac{J_y}{A} = i_y^2$

$$\min(\sigma_{(x,y)}) = \min\left(\frac{y_0}{i_x^2}y + \frac{x_0}{i_y^2}x + 1\right) = 0; \text{ dla } (x, y) \in A$$

Przykład 2.4:

Sprawdzić warunek bezpieczeństwa dla ceownika C100 obciążonego jak na rysunku; wpływ grubości płaskownika, poprzez który działa siła P , pominąć.

Dane: $q_v = 4 \text{ kN/m}$, $P_N = 40 \text{ kN}$, $l = 1 \text{ m}$, $k_g = 120 \text{ MPa}$,

C100: $h = 100 \text{ mm}$, $b = 50 \text{ mm}$, $e = 15.5 \text{ mm}$, $A = 13.5 \text{ cm}^2$,

$J_x = 206 \text{ cm}^4$, $J_y = 29.3 \text{ cm}^4$

1. Momenty w przekroju utwierdzenia:

$$M_{gx} = q_v \frac{l^2}{2} = 4 \frac{1^2}{2} = 2 \text{ kNm}$$

$$M_{gy} = P e = 40 \cdot 0.0155 = 0.62 \text{ kNm}$$

2. Zależność na naprężenia w przekroju utwierdzenia:

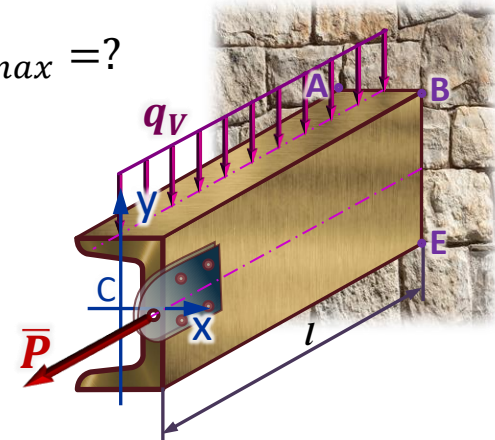
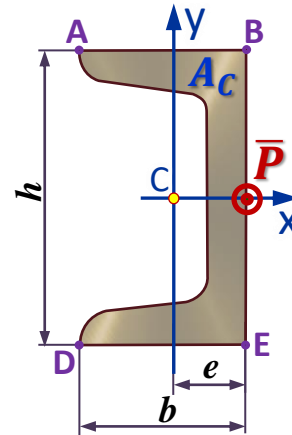
$$\sigma_{(x,y)} = \frac{P}{A_C} + \frac{M_{gx}}{J_x} y + \frac{M_{gy}}{J_y} x$$

Największe co do bezwzględnej wartości naprężenia mogą powstać:

1) w punkcie B – gdzie do naprężeń rozciągających związanych z działaniem siły P dodają się największe dodatnie wartości naprężeń wywołane momentem M_{gx} i M_{gy} .

2) w punkcie D – gdzie naprężenia pochodzące od obu momentów są ujemne i posiadają największe wartości bezwzględne.

Szukane: $\sigma_{max} = ?$



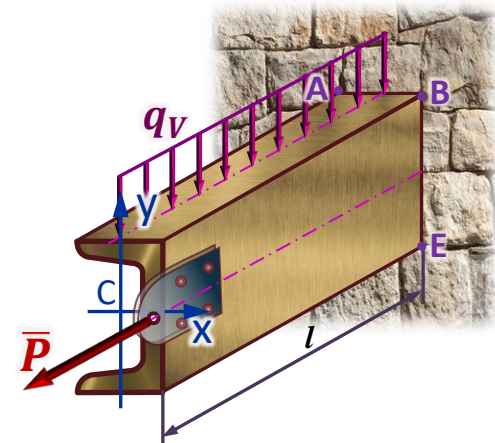
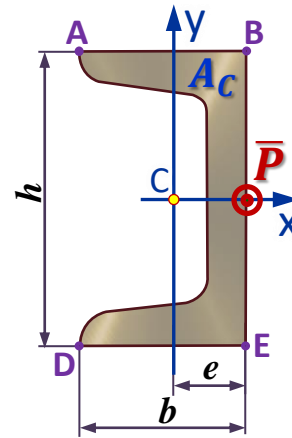
2.10. Zginanie skośne - przykłady obliczeniowe

Przykład 2.4: Dane: $q_v = 4 \text{ kN/m}$, $P_N = 40 \text{ kN}$, $l = 1 \text{ m}$, $k_g = 120 \text{ MPa}$, $h = 100 \text{ mm}$, $b = 50 \text{ mm}$, $e = 15.5 \text{ mm}$, $A = 13.5 \text{ cm}^2$, $J_x = 206 \text{ cm}^4$, $J_y = 29.3 \text{ cm}^4$

Szukane: $\sigma_{max} = ?$

$$M_{gx} = 2 \text{ kNm} \quad M_{gy} = 0.62 \text{ kNm}$$

$$\sigma_{(x,y)} = \frac{P}{A_c} + \frac{M_{gx}}{J_x} y + \frac{M_{gy}}{J_y} x$$



3. Warunki bezpieczeństwa w krytycznych punktach:

$$\sigma_B = \sigma_{(x=e, y=\frac{h}{2})} = \frac{40000}{1350} + \frac{2 \cdot 10^6}{206 \cdot 10^4} \cdot \frac{100}{2} + \frac{0.62 \cdot 10^6}{29.3 \cdot 10^4} \cdot 15.5 = 110.97 \text{ MPa} < k_g$$

$$\sigma_D = \sigma_{(x=e-b, y=-\frac{h}{2})} = \frac{40000}{1350} + \frac{2 \cdot 10^6}{206 \cdot 10^4} \left(-\frac{100}{2} \right) + \frac{0.62 \cdot 10^6}{29.3 \cdot 10^4} (15.5 - 50)$$

$$\hookrightarrow \sigma_D = -91.92 \text{ MPa} \quad \Rightarrow \quad |\sigma_D| = 91.92 \text{ MPa} < k_g$$

Warunki bezpieczeństwa są spełnione.